@日本國特許庁(JP)

公 藝 (B2)

昭57-61933

@ Int.Cl.5 F 16 C 19/38 識別記号

庁内整理番号 7127-3J

❷❷公告 昭和57年(1982)12月27日

発明の数 1

(全10頁)

2

匈球面とろ軸受

判 昭53-1688

侧特

昭48-76185

€28H

昭48(1973)7月7日

1

多公,

第 昭49-57238

國昭49(1974) 6 月 4 日

優先権主張 691972年7月7日日のスウエーデン

(SE) @8997/72 鲄 エリク・マグナス・ケルストロー 10 杏

スウエーデン国ペルチル・アンシ

タレプエゲン30番

リーフ・シグパルド・プロムクビ 勿祭 明 スト

> スウェーデン国イエーテポリ・ス トルヘイズガタン7番

エス・ケー・エフ・アンデユスト **创出 題 人** リアル・トレーデイング・アンド・

ピイ・ブイ

オランダ国アムステルダム・オー ベルトーム 14] - 145 番

砂代 理 人 弁理士 八木田茂

6991用文献

公 昭25-2226(JP,B1)

命特許請求の範囲

1 外輪、内輪およびケージの中に設けた中間と ろをもち、接触角を有する球菌とろ軸受において、か 内輪ととろとの間の接触部のすべり摩擦係数が外 給ところとの間の接触部のすべり摩擦係数よりも 小さく、正常の負荷状態において外輪のころに対 する摩擦力によるスキューモーメントが内輪のこ ろに対する摩擦力によるスキューモーメントより 35 ントが内輸のころに対する摩擦力によるスキュー 優勢であるか、それと等しくなつており、作動中 とろのスキュー角が零か、ころとケージとの間の

接触が正常なころの回転を妨げないように制限さ れた正のスキュー角であることを特徴とする球面 ころ軸受。

発明の詳細な説明

5 この発明は外輪、内輪およびケージの中に設け た中間でろをもち、接触角を有する球面でろ軸受 に関する。

球面とろ蜿受は動方向力と半径方向力とを受け るように種々な構成をもつて設計されている。

この説の球面とろ軸受において、ころはフラン ジかあるいは案内稿により案内されることができ る。とろが外輪、内輪、ケージ、およびフランジ (または案内輪)に接触するので、との場合各と ろに数個の摩擦点を生ずる。このような軸受にお 15 けるとろは通常とろかり方向に対してある角度を もつようになり、その結果とろがりとすべりとが 同時に超る。

上記したように、この発明の球面でろ動受は優 触角をもつが、接触角とはころの荷重の方向と軸 デベロープマント・カンパニー・ 20 受の中心輪線に垂直な平面とのなす角のことであ ð,

負荷を受けたころ軸受の作動中、各ころの回転 輪線は正規の自転触に対して傾とうとする。すな わちスキューしようとし、この回転軸線がスキュー 25 ーする角をスキュー角と定義する。

この発明の主な目的は、軸方向荷重と半径方向 荷重との組合わせの最も広い範囲にわたつて最小 の摩擦と最大の使用寿命をもつ球面ころ軸受を得 ることである。

との目的を達成するために、との発明による球 聞とろ軸受は、内輪ところとの間の接触部のすべ り摩擦係数が外輪ところとの間の接触部のすべり 摩擦係数よりも小さく、正常の負荷状態において 外輪のとろに対する摩擦力によるスキューモーメ モーメントより優勢であるか、それと等しくなつ ており、作動中とろのスキュー角が零か、とろと

外2名

ケージとの間の接触が正常なころの回転を妨げな いように制限された正のスキュー角であることを 停函とする。

祇付図面について、との発明の球面ころ軸受を 以下に説明する。

一般に、とろと軌道との輪郭によりころと軌道 との接触部で生ずるすべりにより発生する非対称 な摩擦力はころをスキューさせようとするモーメ ントを生ずる。このモーメントをスキューモーメ キューモーメントとの意味を詳細に説明するため K、直線運動をする二つの同一軌道半径をもつ軌 道R」、R2の間に負荷される遺想的に対称な球面 ころRを考え、ころの由率半径と軌道面の曲率半 あると仮定する(第1,2図)。そのため軌道凡。 R₂でのころ Rの接触域は同じ圧力分布をもつ二 つの同一のだ円B₁ , B₂を形成する(第3図)。 軌道R₄, R₂をたがいに反対方向に勒かし、また ろRを回転するときに、接触線上の任意の各点に おける周速度はころ Rの角速度ところの回転軸線 ABからとの点までの距離との彼で決まるので軌 道上の任意の位置で建つた速度をもつ。その理由 は、四転軸線 AR のきわりのころ Rの角速度は一 25 に反対に向いていることを示す。魁受の作用中、 定であるが、ころの回転軸線から接触点までの距 離はころの長手方向にそつて変化するためである。 第4.5図に図示のように、曲線上の二つだけの 点X、Yにおいてのみ純粋なころがりとなり、他 られた点までの距離がとろがり点の対応した距離 より小さいか大きいかにより前方へか後方へ向い たすべり運動をもつ。すべり運動の方向に働く摩 探力が各接触点で生ずる。注目すべきこととして、 の方向が逆であることを除いて内輪でのすべり速 度分布と同一である。

この例で図示するようにすべり速度分布はころ の中央軸1(第5図に図示する)で対称であり、 メントがいずれかの輪の袋舷でそのころ中央軸の まわりに起らない。

第6図に図示のように上記対称的な球面とろ軸 受を考える。軌道 R。,R4は直線でなく円形であ

りまたとろが外方の軌道Raにへとみ面で接触し かつ内方の軌道R。に出張り面で接触しとれによ り内方の軌道 R。では外方の軌道 R。でより大きな **函圧力やれゆえ大きな半径方向変形を注ずるので、** 5 内方軌道と外方軌道とでの接触だ円の形状は変わ り、外輪の袋触だ円E。は広くかつ短かくなり、 内輪の接触だ円 B. は 細 くかつ長くなる (第 7 図 に図示する)。それで大とえ純粋なころがり点X. Yの距離が外輪に比較して内輪で大きいとしても、 ントと呼ぶ。そこで初めにスキュー角ところのス 10 各袋触でのすべり遊览分布がころの中央軸Lに対 し対称であり、それゆえこのすべり速度分布から はとろをスキューさせようとするスキューモーメ ントが生じない。

注目すべきこととして、単列とろ軸受の上記分 **征との比が100%より少し小さい程度のもので 15 析は原論的な場合であり、一般には相対的運動か** ら生ずる摩擦やすべり力がとろの中央軸に対して 正確に対称にはならない。しかしながら、非対称 は小さいので、それを無視することができる。

ころを輸受軸線に対して角度をもつて配列して 空間固定の動すなわち回転軸線ARのまわりにこ 20 いる複列球菌とろ動受でのすべり速度分布から寧 **懲によるスキユーモーメントを考える。この型の** てろ軸受のとろRの輪郭を第8図に図示する。こ ろ Rの幾何学的対称性からは垂直力 FN はころの 最大直径を横切る直径上での接触負荷点でたがい 外輪と内輪とが反対方向に回転しているとき、そ れぞれの鎌触において二個所のとろがり点X、Y か存在する。(軌道輪のとの反対方向回転中の袋 触摩擦効果を理解しやすいようにころの回転軸線 の点においてはころの回転軸線から曲線上の与え so AR を空間に固定させる)。これらの点X、Yは もはや等しいころ半径にはなくて円錐面上に存在 することとなる。邱ちころとの阿戴道輪の接触に おいて二つのころがり点X,Yを通る線が図示の ような点へ先細になり、またころの回転輪線 AB ころと外輪との間のすべり速度分布は運動と力と 35 が第8図に図示のように軸受軸線Abと交替する。 そとで上記ころがり点X、Yは接触負荷の点すな わちころを通る中央軸Lのまわりに対称ではなく なる。

相対的なすべり運動とそれにより各接触で生す。 それゆえこれらの運動の結果としてスキューモー め る摩擦力分布は第9a~9d図に図示のようにな る。クーロン摩擦が接触状態で存在する場合にお いて、摩擦力は謹直力に比例し、すべり速度には 無関係であるが、摩擦力の方向はこれに対してす べるすべり運動の方向と反対である。この摩擦力

を第9c図に図示する。とこに区域Bに作用する 反対方向の力は中央輸の下方に図示する。 中央軸 Lのまわりのこれらの力のモーノントを検討する と区域Aの力のモーメントが区域での端部の方の モーメントK釣合つてたがいに相殺し、区波Bの 5 少しだけ大きいとしても従来のものと比較し整す 力は中央軸上の両側でたがいに相殺する。第9日 図は上記相殺部を取除いたすべり降譲力分布を図 示するものである。 それゆえとれらの力によりス キューモーメントを生じ、このスキューモーメン トはころをころがり位置よりスキューさせようと 10 約2~ずに制限する。そのようにすれば、ケージ

実質的な負荷を受ける複列球面 ころ軸受の一部 分で摩擦力分布とそれから生ずるスキューモーメ ントを図示する第10図において、ころの曲率半 半径と外輪軌道面の曲率半径との比がともに100 %に非常に接近し、Riは内輪、Roは外輪、Rは てるをそれぞれ図示し、外輪 Ro が銃者に向いた 方向にかつ内輪 Ri がその反対の方向に回転する 智の方へ向いた部分を図示し、符号⊗はとろに働 くすべり摩擦力が前記のものと反対の方へ向いた 部分を図示する。外前 Ro ところRとの姿触で部 分A. . A. と部分B. , B. での廊協力は等しい強 のたがいに反対の側に向いているので、これらの 摩擦力はとろへ中央軸しのまわりのトルクすなわ ちスキユーモーメントを加えない。 外輪の接触の 残りの部分での摩擦力は中央軸しのまわりにころ キューモーメントはころに矢で図示するような方 向にスキューを加えようとする。この方向のスキ ユーを正のスキューとする。とれに反して内輪の 袋点での摩擦はころに矢で図示のように負のスキ ユーを加えようとする。それでもし外輪の接触で SS Frの軸方向分力FTAが軌道面に垂直な接触力 のすべり摩擦係数が内輪の要触でのすべり摩擦係 数より大きいならば、結果としての摩擦力はころ に正のスキューを加える。 このことはすべり摩擦 係数の差が小さいときにも真であるけれども、と の場合には正珠のスキューモーメントとスキュー 40 が外輪への外部荷重の軸方向分力 PA と反対方向 角とは小さい。 従来の球面ころ軸受では、内輪の 接触でのすべり摩擦係数が外輪の接触でのすべり 摩擦係数より通常大きく(たとえば内輪の接点で の大きな接触圧力と負弱な潤滑とのため)、それ

で従来の球面とろ軸受にはとろが負のスキュー会 で定行する傾向がある。このことは、この発明に よる球面とろ軸受ではたとえ外輪の接触でのすべ **り卑擦係欲が内輪の接触でのすべり摩擦係数より** なわちての発明の効果がかなり大きいことを意味 する。もしすべり摩擦係数の差が大きいならば、 ころをころケージに接触させるように正のスキュ 一角が大きくなりすぎるので、正のスキュー角を 接触での廖揚振失は、動向き荷重と半径方向荷重 とを同時に受ける球面とろ軸受の正常作動中(第 10図に図示する)無視できるほど小さい。

次に負荷状態にあるころ軸受について力の釣合 経と内輪軌道面の自率半径の比およびころの曲率 15 をしらべることにより正のスキュー角のころの効 **県を検討しよう。第11,12回に図示する軸受** は複列球面でろ軸受である。第11a図はとろR の中心を適る中央軸上と軸受職額とを通り両方の 転動輪の接触点を含む平面上でとろRに働く接触 ものとし、符号⊙はころに飾くすべり摩擦力が読 20 力を図示する。第112図ではころはスキューし ていない。垂直な接触力だけが図の平面に働く (接触面での摩擦力は全部との平面に垂直である)。 第110図では、正のスキュー角を図示する。 外線ところとの接触によりころは低面から前方へ さをもちまた中央軸Lから等しい距離で中央軸L 25 とろがる。しかしながら、ころのスキュー位置の ため、とろがり運輸の方向は紙面に垂直でない。 なしろ、外輪がその回転軸のまわりにしか運動で きないしころの接触点での外輪の運動は祇面に正 確に母直であるため、軸受の中央平面から途ざか は軸受の中央平面の方へ向いた方向でころの表面 上ですべらなければならず、これによりとろに働 く摩擦力 Fr を生する。同様な理由で、内輪との 接触でとろには摩擦力ー PT が作用する。摩擦力 FNの軸方向分力FNAと同じ方向に働く。これら の二つの軸向き分力 FTA、FNA が同じ方向に働 くときには、上述で定義されたようにスキュー角 が正である。(また内輪での触方向分力- FTA に働く)à

> 第11 と図では負のスキュー角を図示する。摩 摂力の軸方向分力 FTA は垂直な接触力の軸向き 分力FNA に反対の方向に働く。

第12a図は一つのころと接触している外輪の 一部分における力の釣合いを図示する。第12g 圏では、ころはスキユーしてなく、外輪には軸方 向の外部荷食 FA が考慮中の外輪の部分に動く。

垂直なころ接触カーFN の動方向分カーFNA K より釣合う。(とろに働く番直な接触力を符号+ FNで図示する)。ころ接触力の半径方向成分-PNR は力の多角形を構成する二つの力PH, PH。 (以下フープ力という)の合力により釣合う。ま 10 る。 たフープカPH」、PH2は上記部分と隣接した部 分とにおいて釣合う。

第126図では、ころは正化スキューした状態 を示し、そのとき、摩擦力ーFTは第116図の どとく外輪に働く。

とこで外部荷重の軸方向分力 PA は軌道面に表 直な接触力-FNの軸方向分力-FNA と摩擦力 PTの軸方向分力ーPTA との合力により釣合う。 その結果、第120図のうち左下の図で実験と点 線で図示するように接触力 - P N はころがスキュ 20 の場合に軸方向荷重を受けるので、負のスキュー ーしない状態での値より低いものとなる。フーブ 力『出』、『吐・につい ても同じことが含える。力 - FT の半径方向分力は軸方向分力をもたずそれ で外部荷重の軸方向分力の釣合いた影響せず、垂 直な力へのその影響が無視できるほどその半径方 25 肉分力は小さい。

第12c回では、ころを負にスキューさせたと きの状態を示し、摩擦カー P # は第126図での 方向と反対の方向に働く。

するように軌道面に垂直な接触力 - PN はとろが スキューしてない状態での値より増加する。フー プカFH_L 、PH₂ についても同じことが含える。 第13a、14a図は外輪に作用する力とつい て同様な分析を図示するが、ここでは外輪が半径 35 である。 方向荷里 FB を受けている。外方輪にはフープカ はないが、軸向き力 FH が彼列のとろを支えるこ つの半体として考える外輪の間で生する。第134、 14 a 図はとろがスキューしてない状態を図示し、 第186,140図は正のスキユーの状態を、第 40 をもたせることにより軸受に作用する全摩擦トル 13c,14c図は負のスキューの状態を突線で 図示し、またスキューしてない状態を点額で図示

点級は大体において実験と同一線上にあるので

あるが第14b、14c図で図示のように明瞭に するため機に平行に移動して図示してある。館 146図において、正のスキューによつて生する 摩擦力 PT のため、垂直力 FN は符号△FM で図 との部分への軸方向荷重は外輪に働く軌道面に 5 示のように増加し、外輪の半体間の軸向き力 PH は符号△FHで図示のように増加する。同様に、 第14c 図 K 図示のように負のスキューの場合に は、垂直力は符号-AFNで図示のように減少し、 韓向き力 FH は符号-AFHで図示のように減少す

> 第145,14c図から明らかなように、 △FN が小さいので、球面とろ輸受で垂直力 FM に対し てくろのスキューにより生ぜられる摩擦力 Fr の 影響は嵌々たるものであつて垂直力 FN に比較し ば て無視できる。それでころのスキューは舶方向荷 重を受ける輸受に実質的な影響を与え、半径方向 荷重だけを受ける軸受へのころのスキューの影響 は、通常の辞触角(普通15)を有する球面とろ 軸受で無視できる。上記種類の軸受は大抵の使用 角を避けるととは重要である。

スキュー角が零である場合の利点は軌道面に墾 嬴な接触力を生ずる外方の軸方向荷置に加算され る摩擦力の軸方向分力がないことである。

ころの正のスキュー角が純粋な軸方向背重を受 ける軸受にもたらす有利な効果を軸方向荷重と学 径方向荷重とを任意に組合わせて受ける軸受にお いても同様に生じせしめる。軌道面に垂直な接触 力を減少させるということは摩擦損失を減少させ

第10~14図では単列か複列かの球面とろ軸 一般の球面とろ軸受化上記のととがあてはまり、 この発明はこのような球面とろ軸受に関するもの

第15回は、動方向荷重を受ける代表的な球面 とろ軸受についての数学的分析の結果として、縦 軸に全摩擦トルクをかつ横軸にころのスキュー角 を示す線圏であり、とろの若干の正のスキュー角 クを段小にすることができることを示している。 通常のころ軸受では、ころは負のスキュー角を とるように設計されている。このような軸受では ころと軌道線との間の接触で生ずる摩擦力の軸方

向分力がとろに働く軌道面に垂直な緩触力の軸方 向分力と反対化作用するすなわち互に対抗するよ うに作用する。そのため、軸方向分力を生ずるよ うな軸受荷重条件の下においては、スキュー角が の維擦損失が高くなり軸受寿命が短くなる。そこ で客が正かであるようにころのスキュー角を制御 するとう軸受が望まれるのである。

上記したことから明らかなように、ころが零か 小さな正のスキユー角をとるためには外輪軌道面 20 下でのころを図示する部分図、第12a図は第 のスキユーモーメントを内輸軌道上のそれよりも 大きくするととが必要である。

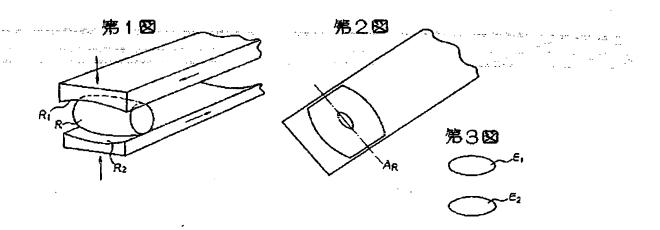
船論として、第1~9図とそれらの上記製明と はすべり摩伽力の結果として何故とろをスキュー この発明の構成と効果とを従来のものとの比較に おいて明らかにし、第11~14図とそれらの説 明とは正のスキユー角の利点すなわち被列隊面と ろ軸受における全摩擦損失を減ずることを明らか にし、第15回は複列球面ころ軸受の摩擦損失へ 20 図のとろ軸受の同様の力の作用図、第14a. のとろのスキュー角の影響の大きさを示す。 図面の簡単な説明

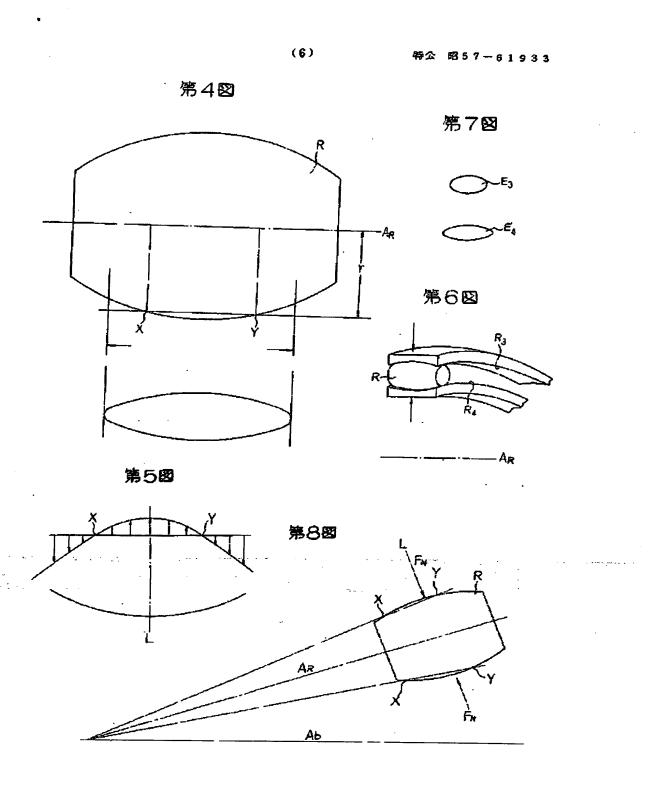
第1図は原理の説明のためのとろ軸受を直線上 **化製開した斜視図、第2,3図は軌道ところの接** 触状態図、第4関は純粋なころがりの点を図示す 25 れた摩擦トルク線図である。 るとろの略図、第5回は第4回のころでのすべり

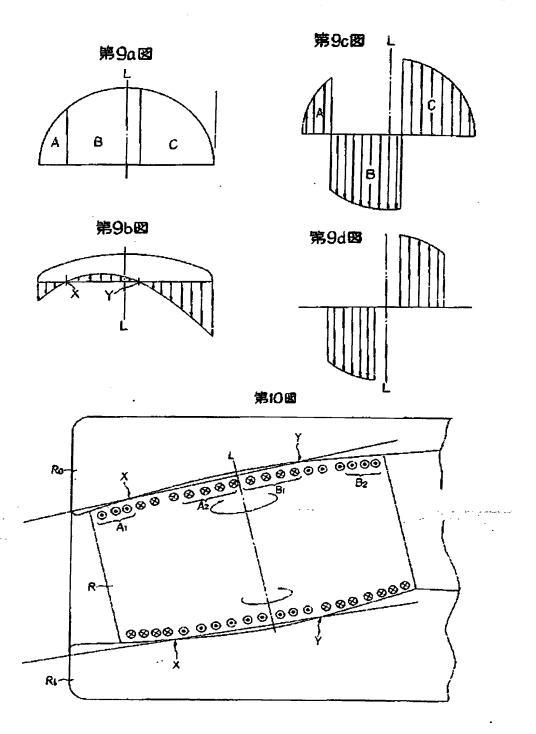
10

速さを図示する図、第6図は写接触角をもつた球 面とろ軸受の部分斜視図、第7図は内外軌道輸上 の第6図に示す球面とろの接触状態図、第8回は 純粋なとろがりの点を図示するため球菌とろ軸受 負になる場合には正のスキュー角の場合より軌受 5 の角度をもつころの略図、第9a-9d図は角度 をもちまた負荷を受けるとろの一般的なすべり分 布と摩擦力との図、第10図は角度をもつとろの スキユーモーメントに対する摩擦力分布図、第 11a,11b.11c竪は彼々のスネユー状態 11 a 圏に図示する型のころ軸受の中でころと接 触する外輪の1部分における軸方向荷重を受ける 場合の力作用図、第126図は第116図に図示 する型のとろ輪受のころと接触している外輪の1 させるかを明らかにし、第10図とその説明とは 15 部分での南様の力の作用図、第12c図は第11c 図に図示する型のとろ軸受のとろと接触している 外輪の1部分での同様の力の作用図、第13a図 は半径方向荷重を受ける第11a図のとろ軸受の 力の作用図、第136,13c図は第116,11c 14b,14c図は第13a,13b,13c図 にそれぞれ図示するスキュー状態下での力の多角 形、第15図は循々なスキュー状態で軸方向荷重 を受ける球菌とろ軸受の数学的分析により求めら

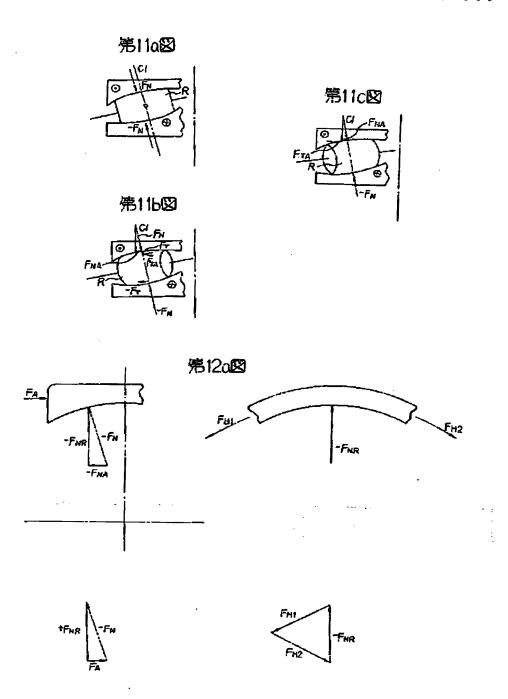
図中、Riは内輪、Roは外輪、Rはころである。



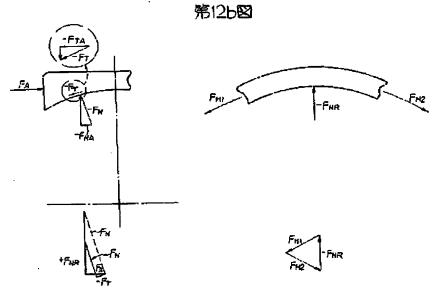




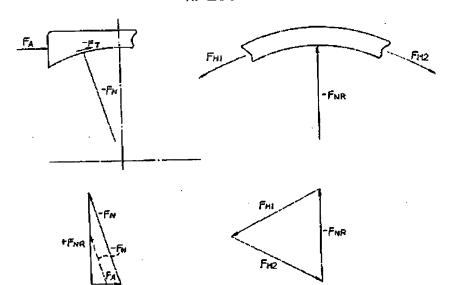
-71-

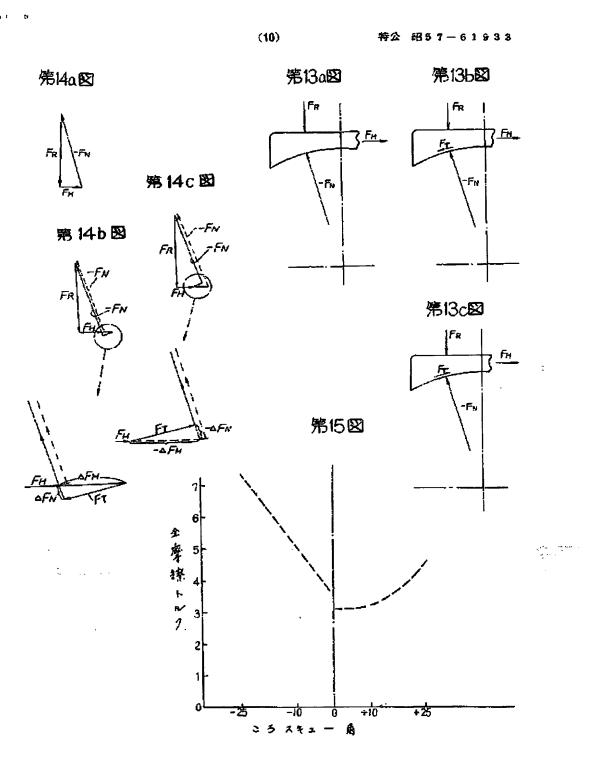






第12c図





据 60 6.12 表示

第5部門(2) 特許法第64条の規定による補正の掲載 昭50.6.12系行

昭和48年特許顕第76185号(特公昭57-61933号 第53-1688号、昭57.12. 27発行の符許公報5(2)-42(121)号掲載)については特許法第64条の規定による相正があつたので下記のとおり掲載する。

58

1 第5欄41行「小さい。」の次に「内輪ところとの間の接触部におけるすべり摩擦係数を外輪ところとの間の接触部におけるすべり摩擦係数より小さくする最も簡単な仕方は、外輪の装面を内輪の表面より短くすることである。」を加入する。

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потнер.

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.